**/PROG MAIN\_PROGRAM\_M3**

LINE\_TRACK;

LINE\_TRACK\_SCHEDULE\_NUMBER : 0;

LINE\_TRACK\_BOUNDARY\_NUMBER : 0;

CONTINUE\_TRACK\_AT\_PROG\_END : TRUE;

/MN

1: RUN FENCE\_OPEN ;

2: ;

3: UFRAME\_NUM=0 ;

4: UTOOL\_NUM=1 ;

5: OVERRIDE=80% ;

6: ;

7: LBL[1] ;

8: R[58]=0 ;

9: R[59]=0 ;

10: ;

11: R[56]=60 ;

12: LBL[2] ;

13: R[R[56]]=0 ;

14: R[56]=R[56]+1 ;

15: IF R[56]<=70,JMP LBL[2] ;

16: ;

17: R[56]=60 ;

18: R[57]=60 ;

19: ;

20: DO[106]=ON ;

21: LINE[1] ON ;

22: LINE[2] ON ;

23: ;

24: RUN MAIN\_SUBPRG ;

25: ;

26: LBL[10] ;

27:L PR[19] 750mm/sec CNT25 ;

28: ;

29: WAIT R[R[57]]<>0 ;

30: SETTRIG LNSCH[1] R[R[57]] ;

31: SETTRIG LNSCH[2] R[52] ;

32: ;

33: SELBOUND LNSCH[1] BOUND[1] ;

34: SELBOUND LNSCH[2] BOUND[1] ;

35: ;

36: CALL MAIN\_PICK ;

37:L PR[19] 1250mm/sec CNT50 ;

38: CALL MAIN\_PLACE ;

39: ;

40: ;

41: R[57]=R[57]+1 ;

42: IF R[57]<=70,JMP LBL[15] ;

43: R[57]=60 ;

44: ;

45: LBL[15] ;

46: ;

47: JMP LBL[10] ;

48: ;

/POS

/END